# PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11) Publication number:

08-241849

(43)Date of publication of application 17.09.1996

(51)Int.CI.

H01L 21/027 G03F 7/20 G03F 9/02

:21 Application number: 07-066683

(71)Applicant: CANON INC

(22)Date of filing:

02.03.1995

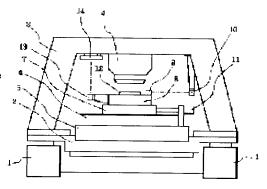
(72)Inventor: YAMAZAKI TOSHIHIRO

#### (54) ALIGNER

(57)Abstract:

PURPOSE: To provide an aligner which has an excellent exposure performance which is not directly affected by the rigidity of a lens tube platen, the plane flattening accuracy of a stage platen reference plane, and a change in the stage platen reference plane with time.

CONSTITUTION: In an aligner where a pattern formed on an original sheet is projected onto a substrate placed on a stage 8 through the intermediary of a projection lens 4 for exposure, position detectors 13 and 14 which measure a distance between the underside of a lens barrel platen 3 which is formed in one piece with the stage 8 holding a projection lens 4 and the upside of a stage 8 and a control means which servoes the stage 8 to a target position in a Z direction feeding back the output of the position detectors 13 and 14 are provided.



# **LEGAL STATUS**

[Date of request for examination]

29.07.1999

[Date of sending the examiner's decision of rejection] [Kind of final disposal of application other than the examiner's decision of rejection or application converted registration]

[Date of final disposal for application]

[Patent number]

of rejection]

3258194

[Date of registration]

07.12.2001

[Number of appeal against examiner's decision of rejection

[Date of requesting appeal against examiner's decision

[Date of extinction of right]

Copyright (C); 1998,2000 Japan Patent Office

# (19) [[本国特許庁 (JP) (12) 公開特許公報 (A)

(11)特許出願公開番号

# 特開平8-241849

(43)公開日 平成8年(1996)9月17日

(51) Int.Cl. <sup>6</sup>	識別記号	庁内整理番号	FI		技術表示箇所
H 0 1 L 21/02	7		H 0 1 L 21/30	5 1 5 G	
G 0 3 F 7/20	5 2 1		G 0 3 F 7/20	5 2 1	
9/02			9/02	П	
			II 0 1 L 21/30	5 2 6 A	

審査請求 未請求 請求項の数6 FD (全 6 頁)

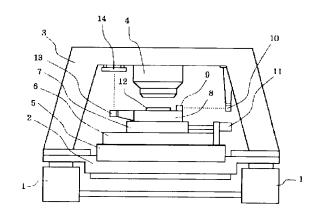
(21)出願番号	特願平7-66683	(71)出願人	000001007
			キヤノン株式会社
(22)出願日	平成7年(1995)3月2日		東京都大田区下丸子3丁目30番2号
		(72)発明者	山崎 俊洋
			東京都大田区下丸子3丁目30番2号キヤノ
			ン株式会社内
		(74)代理人	作理士 伊寅 折也 (从1名)

# (54) 【発明の名称】 露光装置

### (57)【要約】

【目的】 鏡筒定盤の剛性やステージ定盤基準面の平面 加工精度や経時変化が露光性能に直接影響せず、露光性 能の高い露光装置を提供する。

【構成】 原板上に形成されているパターンを投影レン ズ4を介してステーシ8上に載置された基板12に露光 する露光装置において、前記ステージと構造が一体とな っていて、前記投影レンズを保持する鏡筒定盤3の下面 と前記ステーシ上面間の距離を計測する位置検出器1 3、14と、該位置検出器の出力をフィードバックして 前記ステージの2方向目標位置にサーボをかける制御手 段を設ける。



# 【特許請よの範囲】

【請求項1】 原板上に形成されているハターンを投影 レンスを介してステーン上に載置された基板に露光する 露光装置において、前記ステーンと構造が一体となって いて、前記投影レンスを保持する鏡筒定盤の上面と前記 ステージ上面間の距離を計画する位置極出器を具備する ことを特徴さする露光装置。

1

【請求項2】 向記位置検出器の出力をフィートバック して前記くたージの公方向目標位置にサーボをかける制 御手殿をさらに其備する請求項工記載の露光装置。

【請求項3】 画記ステーシと画記鏡筒定盤をともに支持する的振マウントをさらに其備することを特徴とする 請求項2記載の落光装置。

【詩才項4】 前記ステージと前記鏡商定盤とをそれぞれ支持する別々()防振マウントをさらに具備することを特徴とする請求頃2記載の露光装置。

【請よ項5】 前記位置検出器が前記 くテーンと一体に 固定されたレーザー十巻計と、前記競高定盤の下面に配 置された位置検出用ミラーとからなることを特徴とする 請求項1~4のにずれかに記載の露光装置。

【請求項6】 前記位置検出器が静電容量式非接触微小変位計であることを特徴とする請求項1~4のいずれか (C記載の誘光装置。

#### 【発明中詳細な説明】

#### [0001]

【産業上の利用分野】本発明は、半導体装置やLCDハネル等の製造に用いられる露光装置に関する。

#### [0002]

【従来の技術】従来の半導体露光装置のNYステージお よび強動スケーシ部の構成を図りに示す。同国の装置。 は、マウント1と、マウント1によって支持された定盤 2および鏡筒定盤3と、鏡筒定盤3と構造が一体となっ ている投票ルンス4と、定盤2上に配置され上面に基準 面を有するステーシ定盤ると、ステーン定盤5の上に配 置されY方向に移動可能なYステーショと、Yステージ 6の上に配置され区方向に移動可能な区ステーシ7と、 Xステーン7上に配置された微動ステージ8と、微動ス テーショの上に配置されたXステージ位置計測用ミラー 9 および~ステージ位置計測用(ラー(図示せず)と。 鏡筒定盤3に固定されたXステーシ用レーサー干渉計工 りおよびヤステージ用レーサート挑計(国存)せず)と、 前記級動のデージ8に固定され、前記Xステージ7上前 を基準とした前記微動ステーシ 8の5万向位置とチルト 量を検出する微動ステージ位置極出器3個(図示せず) と、スペーンに盤らと構造が一体となっているトステー ン駆動用アクチュエータ(図示せず)と、Yステージ6 と構造が一体となっているXステージ駆動用アクチュエ ・タエトと、ドステーシ7山に配置された微動ステージ 駆動用アクチュエータ3個(図示せず)とより構成され ている。ウエハ12は前記微動ステーシSの上面に載置。 される。マウント主は、NYNチーシ6、7か移動した 時に定盤2への加振による振動を緩和させ、かつ尿振動 の影響を少なくするためいものである。

【10002】 図5の装置においては、Xステーン用レーサード歩計1(によりX 35 ーン位置情報をフィードバックし、図示しない制御器によりX ステーン駆動用アクチュエータト 1 の電流指力を作り、モータドライバーによりX 3 テーンチを目標位置に位置決めする。

【① 0 0 4 】また。Yスケーシ用レーサー子渉計(国示せず)によりYステージ位置情報をフィードバックし、 前記制印器よりYスチー。駆動用アクチュエータ(国示せず)の電流指令を作り、モータトライバーによりYステーン駆動用アクチュエータ(国示せず)を駆動してYュテーンりを目標位置に位置決めする。

【0005】さらに、微動ステーシ位置検出器音個(図示せず)により微動ステーシと方向位置情報をフィードバー立し、前記制印器により微動ステーシ駆動用アクチュエータ(図示せず)の電流指令を作り、ドライバーにより微動ステーシ駆動用アクチュエータを関すして微動ステーシ8を自標位置に位置決めずる。そご場合、例えば微動ステーシ駅動用アクチュエータを個(図示せず)としてビエブ素子を用い、この3個のビエフ書子により微動ステーシ8の2方向駆動を行なう。そして、微動ステーシ位置使出器(図示せず)として前記ピエブ素子の付近にそれぞれ静電音量式非接触微小変位計を配置し、微動ステーシ8の2方向駆動量およびチルト駆動量を計画して微動ステーシ8の2方向駆動量およびチルト駆動量を計画して微動ステーシ8の位置決め制御を行なっていた。

### [0006]

【発明が解決しようとする課題】しかしながら、上記従来例では、XYステーシ6、7がステップ駆動した際に定盤とは反力を受けるため、もし鏡筒定盤3の側件が低いと、鏡筒定盤3と構造が一体となっている投影レンズイが定盤2の振動に退従せず、装置の露光性能を左右する要因の1つである露光時の投影レンス下面からウェハ面までに距離が再現性が悪くなってしまう。よって、鏡筒定盤の剛性を高くしなければならないという欠点があった。また、ステーシ定盤5の基準面の平面加工精度や経時変化が露光性能に悪影響を与えるという欠点があった。

【10007】本発明は、上述の従来例における問題点に 鑑みてなされたもので、鏡筒定盤の剛性やステーシ定盤 基準面の平面加工特度や経時変化の露光性能に直接影響 しない露光装置を提供することを目的とする。

## [8000]

(課題を解決するための手段)上記目的を達成するため、本発明では、原板上に形成されているハターンを投 層レンスを介してステージ上に載置された基板に露光する露光装置において、前記ステージと構造が一体となっ

ていて、前記投影レンスを保持する鏡筒定盤の下面と前 記ステージ上面間の距離を計測する位置検出器を具備す ることを特徴とする。この露光装置においては、さらに 前記位置検出器の出力をフィードハックして前記ステー シの子方向目標位置にサーボをかける制御手段を設ける ことが好ましい。これにより、通記位置極出器で前記鏡 筒定盤下面と前記ステーン上面間の距離を常に計測し その位置情報をフィートバックして前記ステージの名方 向目標位置にサーボをかける。

記基板を載置するステーシと前記投影にシスを保持する 鏡筒定盤とをともに支持する防振マウントを具備する。 これにより、前記位置検出器で新記鏡筒定盤下面と前記 ステージ上面間の距離を富に計画し、その位置情報をフ ィードバックして前記ステーンを図方向目標位置にサー | ホをかける。また、本産明の第2の態様においては、前 記基板を載置するステーンと前記投票レンスを保持する。 鏡筒定盤とをそれぞれ支持する別々の防振マウントを具 備する。これにより「前記位置検出器で前記鏡筒定盤下」 面と前記ステージ上面間の距離を常に計測し、その位置 20 情報をフィードバックして前記ステーンを入方向目標位 置にサーボをかける。

【COIO】本発明の第3の態様においては、前記位置 検出器をレーサー干渉計とし、前記鏡筒定盤の下面に位 置検出用ミラーを配置する。これにより、前記位置検出 用ミラーを前記投影ルンでの近この前記鏡筒定盤下面に 配置し、前記レーサー干渉計から出射するレーサービー ムを前記位置検出用ミラーにあて前記レーザー干渉計と 前記位置検出用ミラー間の距離を常に計測し、その位置 情報をフィードバックして前記ステージを2方向目標位。 置にサーボをかける。また、本発明の第4の態様におい ては、前記位置検出器を静電容量式非接触微小変位計と する。これにより、前記静電容量式非接触微小変位計の 基準面を前記投景レンズの近くの前記鏡筒定盤下面に配 置し、前記静電容量式非接触微小変位計で前記静電容量 式非接触微小変位計の基準面までの距離を常に計測し、 その位置情報をフィートバックして前記ステージを光方 向目標位置にサーホをかける。

#### [0.011]

【作用】本発明によれば、原板上に形成されているバタ ンを投影レンスを介してステージ上に載置された基板 に露光する露光装置において、前記ステーシと構造が一 体となっていて、前記投影レンスを保持する鏡筒定盤の 下面と前記ステージ上面間の距離を計測する位置検出器 を具備することにより、前記位置検出器で前記鏡筒定盤 下面と前記ステーシ上面間の距離を常に計測し、その位 置情報をフィートバックし前記ステージを図方向目標位 置にサーボをかけることができる。これにより、前記ス テージ上面またはウェハ面と前記投票レンス下面の距離 が常に一定になり、前記鏡筒定盤の剛性やステージ定盤。50、計測し、ステーン系の制御器21にフィートバックをか

の基準面の平面加工精度や経時変化の影響を直接受けな くなる。その結果、鏡筒定盤の剛性を高くする必要がな なり、定盤の材料費の削減や装置の軽量化がてきる。 また。ステーン定盤の基準面の平面加工精度を高しする。 **心要がなくなり ステーン定盤加工費が削減できる** [0012]

【実施例】以下 図面に基ついて本発明の実施例を説明 する.

(第17)実施例) 図1は本発明の一実施例に係る露光装 【000a】本発明の実施の態様の「とにおいては、毎」10「麗の構成を示す」同暦において「上から上るまでの符号」 を付した部材は図らに示す従来側のものと共通である。 13は故動ステージ8と構造が一体となっている日方向 位置測定用レーサー下渉計であり、14は前記先方向位 置測定用レーザ ・白歩計13から出射したレーサービー ムを反射させて前記式方向位置測定用1~- サーモ渉計工 3に戻し、微動ステーン8の3方向位置を計測するため の3方向位置測定用ミラーである。

> 【0013】図1の構成において、前記と方向位置測定 用ミラ・14は「XYステージの可動範囲室域に渡って | 前記と方向位置測定用レーザー子渉計13から出射する レーサービームを反射できる様に大きさと配置を決めら れている。すなわら、Xスチージ7の可動距離をAとし **ドステージとの可動距離を目とすると、乙方同位置測定** 用ミラー 1 4 としては大きさが最低又方向に 4 。 下方向 に目の長さの平面ミラーが必要になる。

【0014】また、図1の装置では、図5の従来装置に おける微動ステージ位置検出器3個を廃止し、Nステー ン用レーザー干渉計10の付近にX方向ビッチンク計判 用レーザー干渉計(図示せず)を配置し、この干渉計が - 30 - 6出射するレーザービームをNスチージ位置計画用ミラ ー9にあて、X ステーシ用1 ーザー干渉計1 0 6計測値 との差を計算しN方向ビッチング量を計測する。またY ステーシ用レーザー 下渉計(図示せず)の付近に至方向 ヒッチング計測用レーザー干渉計(図示せず)を配置。 し、この干渉計から出射するレーザービームをヤステー シ位置計測用ミラー(図示せず)にあて、Yスチージ用 レーザー干渉計の計測値との差を計算して方向ヒッチン **り量を計測する。Yステーシ用レーザー干測計の付近に** 回転量計測用し一ザー干渉計(図示せず)を配置し、こ - 〇千渉計から出射するレーザービームをYステージ 位置 計測用ミラーにあて、Yステーシ用レーザー予測計の計 制値との海を計算し回転量を計測する。さらに、前記2 方向位置計測用レーザー干渉計13により、2方向の並 進量を計測し、ステーシ系のも軸制御を可能にしている

【0015】スポーシ系の制御プロック図を図らに示 さ、微動ステーン8と構造が一体になっている1.方向位 置計測用1 … ぜ… 干渉計13により常に鏡筒定盤360千 面に配置した3方向位置測定用ミラー14まで○距離を

け、微動ステージドライバー22に電流指令を出力し、 微動ステーシドライバーじじは漫動ステージアクチュエ 一タこ3を駆動も微動ステーンを目標位置にサー床をか。 ける。また、飛竜定盤3〇下面に配置したとおよひとり ニア、XおよびYヒッチならびに毎計測用のレーサード 沙計群24、前記88~ 小用レーサー子波計10。Y スラージ用しいサッ丁巻計。区方向ビッチング計測用レ - ザ、千渉計、Y方向モルモンが計測用でいせ、下渉。 計、回転量計測用レーザー中沙計からなるとにより常に る軸を計測し、ステーン系の制御器と上にフィートバラ 10 クをかけ、XYリニア減分はXYステージ用モータトラ イバーとうに電流指令を出力し、入りステーシ用モーダ トライバーとらはXYステート用駅動モー々26を駆動 UXYステージを団標位置にサーホをかける。またXY ヒーチ成分との成分は微動ステージトライバーととに電 流指令を出力し 放動ステッチトライバー2.2 は散動ス テーンアクチュエータじるを駆動し強動ステージを目標 位置にサーナをかける。

【6010】これにより、2方向位置計劃用レーサード の距離を常に計画し、その位置情報をフィートバックし 微動ステージ8を2方向目標位置にサーホをかけること かでき 常に前記微動ステーシまたはウエバ面と前記扱 影レンス下面の距離が目標距離と一致し、前記鏡筒定盤 ○剛性やステーン定盤の基準面の平面加工精度や経時変 化の影響を直接受けなくなる。ずなわち、鋭筒定盤の剛 性の影響を直接受けることなく、投影レンスルとウェバ 12の上面間の距離の再現性を維持することができる。 また、ステーシ定盤もの基準面の平面加工精度や経時変 化の影響を微動ステーシの2方向のサーボで補正でき

(第2の実施例)図3は本発明の第2の実施例を説明す る図面である。同国において1から12までは図5の従 来例のものと同様である。15は微動ステージ8と構造 が一体になっている2方向位置測定用の静電容量式非接 触微小変位計であり、16は前記2方向位置測定用の静 電管量式非接触微小変位計15の基準面である。

【0017】本実施例と第1の実施例との違いは「本実 施例は第1の実施例で使用した2方向位置計測用レーサ 一干渉計の代わりに静電容量式非接触微小変位計を使用。 したことである。これによる効果は第十の実施例と同様

(第3の実施例) 図4は本発明の第3の実施例を説明す る国前である。同国において、1ヵは鏡筒定盤を支持す る第10~7ウントであり、16はNYステージの移動に より発生するパラージ定盤5の振動を緩和させ、かつ床 振動の影響を少なくするための第2のマウントであり、 1cは第1のマウントキャと第2のマウントキャとの相 対位置関係を位置決めしてこれらのマウントを設置する。 位置決め定盤である。同国において3から14までは第一50一一久。

1の実施例のものと同様である。

【0018】上記構成において、第1の実施例との違い ロー定盤とかなくなり、投景レンスを保持する鏡筒定盤 30支持とステージに盤らい支持を別々のマウン下によ り行なっていることである。これによる効果は第1の実 短例と同様である。

## [0019]

【発明に効果】以上説明したように、本発明によれば、 厚板上に形成されているパターンを投影レンスを弄して ステーに上に載置された基板に露光する露光装置におい 「一前記ステー」と構造が一体となっていて、前記投影 レンスを保持する預筒定盤の下面と前記ステージ上面間 ・距離を計測する位置検出器を具備することにより、前 記付置極出器で耐記鏡節定盤下面と耐記ステーシー面間 い距離を常に計測し、その位置情報をフィードバックし 面記スペーンを2方向目標位置にサーホをかけることが てき、前記 ステップ 上値またはウェハ面と 前記投影ルジ 7.下面の距離が常に一定になり、前記鏡筒定盤の剛性や スイーン定盤の基準面の平面加工精度や経時変化の影響 沙計13で前記鏡筒定盤3下面と前記微動ステーン8間 20 を直接受けなくなる。その結果、鏡筒定盤の剛性を高く する必要がなくなり、定盤の材料費の削減や装置の軽量 化ができる。また ステーシ定盤の基準面の平面加工精 度を高くする必要がなくなりステーン定盤加工費が削減 ( E & )

#### 【国面の簡単な説明】

[[4]] - 本発明の第十の実施例を説明するための図で 503

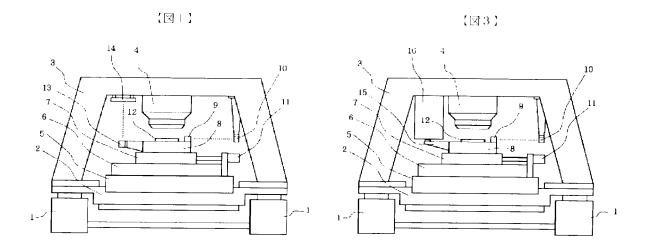
第1の実施例を説明するためのステーシ系の [1][2] 制御プロック図である。

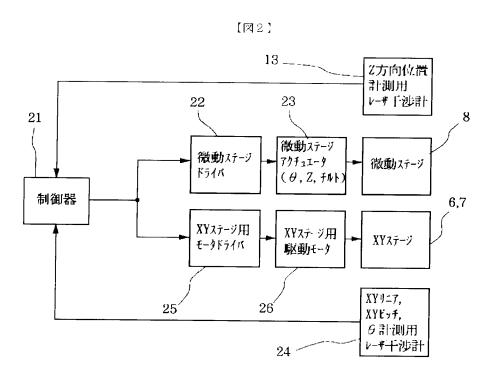
30 [[43] 本発明の第2の実施例を説明するための国で ある。

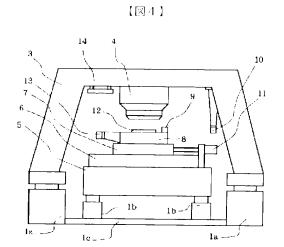
**本発明の第3の実施例を説明するための図で** [[]4] £ €.

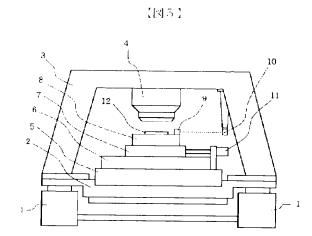
【図5】 従来例を説明するための図である。 【符号の説明】

1:マウント、La:第1のマウント、Lb:第2のマ ウント、上で:位置決め定盤」と:定盤:3:鏡筒定 盤(4:投影レンス。5:ステージ定盤。6:Yステー ン 7:Xステーシ 8:微動ステージ 9:Xステー ン位置計測用ミラー。10:Xステージ用レーザー干渉 計 11: Xステージ駆動用アクチュエータ 12. ウ チハ、13:2万向位置計劃用レーザー干渉計 14: 2方回位置計測用トラー、15~2方向位置計測用の静 電器量式非接触做小液位計。16 125方向位置計測用の 静電容量式非接触減小変位計の基準面。21:制御器、 ここ:微動ステーントライバー、23:微動ステーシア ラチュニータ (サ、11、チルト) - 24:XYリニア。 XYビッチ、毎計測用レーザー子渉計 25:XYステ ーン用モータトライバー、JG XYステージ用駆動モ









【公報種別】特許法第17条の2の規定による補正の掲載

【部門区分】第7部門第2区分

【允行日】中成13年4月6日(2001.4.6)

【乐開辭号】特開平8 241849

【三開日】 1成8年9月17日 - 1996, 9, 17)

【年通号数】公開特許公報8 と419

【出願番号】特願平7 66683

【国際特許分類第7版】

HOTE 21,1027

G0 ⋅F 7.20 521

0.02

 $(F \perp 1)$ 

HOJE 21/30 515 G

(a)'s 7720 521

> 9.02 Н

HOIL 21/30 526 A

# 【手壳铺正書】

【提出日】平成11年7月29日(1999, 7, 2 9)

【手続補正1】

【補正対象書頂名】明細書

【補正対象項目名】発明の名称

【補正方法】变更

【補正内容】

【発明の名称】

露光装置および露光方法

【手続補正2】

【補正対象書類名】明細書

【補正対象項目名】特許請求の範囲

【補正方法】変更

【補正内容】

【特許請求の範囲】

【請求項1】 原板上に形成されているパターンを投影 レンズを介してステージ上に載置された基板に露光する 露光装置において、前記ステージと構造が一体となって いて、前記投影レンズを保持する鏡筒定盤の下面と前記 ステージ上面間の距離を計測する位置検出器を具備する ことを特徴とする露光装置。

【請す項3】 前記位置検出器の出力をフィードバック して前記ステーシの2方向目標位置にサーボをかける制 御手段をさらに具備する請求項1記載の露光装置。

【請す項3】 前記ステーシと前記鏡筒定盤をともに支 持する防振マウントをされに具備することを特徴とする 請求項2記載の露光装置。

【請す項4】 | 前記ステーシと前記鏡筒定盤とをそれぞ れ支持する別々の防振マウントをさらに具備することを 特徴とする請打卯2記載の露光装置。

【請注項5】 前記位置検出器が前記ステージと一体に 固定されたレーザー干渉計と、前記鏡筒定盤の下面に配

置された位置検出用ミラーとからなることを特徴とする 請求項上~40いずれか上つに記載の露光装置。

【請求項6】 前記位置検出器が静電容量式非接触微小 変位計であることを特徴とする請求項1~4のいずれか 上つに記載の露光装置。

【請求項7】 原板上に形成されているバターンを投影 レンスを介してステーシ上に載置された基板に露光する 露光方法であって、前記投影レンスを保持する鏡筒定盤 の下面に配置された位置検出用ミラーによって前記ステ つシからのレーザー渉計のレーザービームを反射させ、 前記鏡筒定盤の下面と前記ステージ上面間の距離を計測 することを特徴とする露光方法。

【請求項8】 計測した前記鏡筒定盤の下面と前記ステ ージ上面間の距離に関する位置情報をフィードバック し、前記ステージの制御を行うことを特徴とする請求項 7記載の露光方法。

【手続補正3】

【補正対象書類名】明細書

【補正対象項目名】0001

【補正方法】変更

【補正内容】

 $\{0.00011$ 

【産業上の利用分野】本発明は、半導体装置やLCDバ ネル等の製造に用いられる露光装置および原板上に形成 されているパターンを投影レンスを介してステージ上に 載置された基板に露光する露光方法に関する。

【手続補正4】

【補正対象書類名】明細書

【補正対象項目名】0007

【補正方法】変更

【補正内容】

【0007】本発明は、主述の従来例における問題点に 鑑みてなされたもので、鏡筒定盤の剛性やステージ定盤 基準面の平面加工精度や経時変化が露光性能に直接影響 しない露光装置およい露光方法を提供することを目的と する。

【手続補正5】

【補正対象書類名】明細書

【補正対象項目名】0010

【補正方法】変更

【補正内容】

【0010】本発明の第3の態様においては、前記位置検出器をレーサー干渉計とし、前記鏡筒定盤の下面に位置検出用ミラーを配置する。これにより、前記位置検出用ミラーを前記投影レンズの近くの前記鏡筒定盤下面に配置し、前記レーサー干渉計から出射するレーザービームを前記位置検出用ミラーにあて向記レーサー干渉計と前記位置検出用ミラー間の距離を常に計測し、その位置情報をフィードバックして前記ステーシを2方向目標位

置にサーボをかける。また。本発明の第4の態様におい ては、前記位置検出器を静電容量式非接触微小変位計と する。これにより、前記静電容量式非接触微小変位計の 基準面を前記投影レンスの近くの前記鏡筒定盤下面に配 置し、前記静電容量式非接触級小変位計で前記静電容量 式非接触減小変位計の基準而までの距離を常に計測し、 その位置情報をフィードバックして前記ステージを2方 向目標位置にサーボをかける。さらに本発明は、原板上 に形成されているバターンを投影レンズを介してステー シ上に載置された基板に露光する露光方法であって。前 記投影レンスを保持する鏡筒定盤の下面に配置された位 置極出用ミラーによって前記ステーシからのレーザ干渉 計のレーザービームを反射させ、前記鏡筒定盤の下面と 前記ステージ上面間の距離を計測することを特徴とする 露光方法に関するものである。かかる露光方法において は、計測した前記鏡筒定盤の下面と前記ステーシ上面間 の距離に関する位置情報をフィートバックし、前記ステ ージの制御を行うことが好ましい。